

Krajowa Konferencja Użytkowników MATLAB-a, Krakow, Poland, November 13-15, 1995

MODELOWANIE SYSTEMÓW DYNAMICZNYCH

1. Z. Kowalczuk, P. Suchomski (Pol. Gd.): "Algorytmy wielomodelowej estymacji stanu obiektów dynamicznych"
2. L. Bukowski, J. Feliks (Pol. Krak.): "Automatyzacja procesów identyfikacyjnych przy pomocy sztucznych sieci neuronowych"
3. D. Imajew, R. Rojek, J. Wrzuszczak (WSI Opole): "Badania układów adaptacyjnych z zastosowaniem programu MATLAB/SIMULINK"
4. T. Kucharski (Pol. Gd.): "Metoda obliczania odpowiedzi dynamicznych układów opisanych równaniami o zmiennych w czasie parametrach"
5. D. Tomkiewicz (WSI, Koszalin): "Symulacja procesu suszenia konwekcyjnego przy użyciu pakietu MATLAB/SIMULINK"
6. W. Batko, M. Petko (AGH): "Zastosowanie środowiska MATLAB - SIMULINK do implementacji filtra Kalmana na karcie dSPACE DS1102 dla eliminacji zaburzeń w systemach monitorujących"

MECHANIKA

1. Z. Golec (Pol. Pozn.): "Analiza dynamiki silnie nieliniowego układu mechanicznego z wykorzystaniem pakietu SIMULINK"
2. W. Bochniak, T. Uhl (AGH): "Analiza modalna w pakiecie MATLAB"
3. K. Kozłowski, P. Herman (Pol. Pozn.): "Analiza wartości diagonalnych przegubowej macierzy mas za pomocą FFT"
4. S. Sawiak (Pol. Gd.): "MATLAB jako narzędzie programowania w metodzie sztywnych elementów skończonych"
5. K. Fujarewicz (Pol. Śl.): "Model helikoptera w środowisku MATLAB-a"
6. K. Kozłowski (Pol. Pozn.): "Modelowanie dynamiki manipulatorów z przekładniami"
7. Z. Jędrzykiewicz, J. Pluta (AGH): "Symulacja pracy przekładni hydrostatycznej w środowisku MATLAB-a i SIMULINK-a"
8. A. Chudzikiewicz, J. Drożdżel (Pol. Warsz.): "Symulacja dynamiki układu pojazd szynowy-tor w środowisku MATLAB-a"
9. T. Uhl, J. Ród (AGH): "Modelowanie i symulacja złożonych układów drgających z wykorzystaniem podejścia obiektowego"
10. A. Zawada-Tomkiewicz, D. Tomkiewicz (WSI-Koszalin): "Wykorzystanie MATLAB-a w opisie chropowatości powierzchni"
11. S. Sawiak (Pol. Gd.): "Wykorzystanie pakietu Matlab w dydaktyce laboratoryjnej Teorii Maszyn i Mechanizmów"
12. Z. Buśko, J. Frączek, A. Olędzki, I. Siwicki (Pol. Warsz.): "Zastosowanie oprogramowania MATLAB w nauczaniu mechaniki maszyn"

ELEKTRONIKA I ELEKTROTECHNIKA

1. J. Prokop (Pol. Rzesz.): "MOTORS - biblioteka modeli dynamicznych silników elektrycznych dla środowiska SIMULINK - MATLAB"
2. Z. Gosiewski, T. Grzegorzczak, K. Falkowski (WAT): "Projektowanie aktywnych łożysk magnetycznych w środowisku MATLAB - SIMULINK"
3. J. Dzierża, R. Klempka, K. Werwiński (AGH): "Projektowanie regulatora optymalnego dla napędu elektrycznego z wykorzystaniem pakietu MATLAB"
4. L. Gniewek (Pol. Resz.): "Rozmyty przerzutnik J-K - badania symulacyjne w systemie MATLAB/SIMULINK"
5. J. Kolańska (WSI, Opole): "Wykorzystanie pakietu MATLAB do analizy stałoprądowej układów nieliniowych"
6. M. Łukowicz (Pol. Wr.): "Zastosowanie sztucznych sieci neuronowych do detekcji nasycenia przekładników prądowych"

BIOLOGIA I MEDYCYNA

1. H.A. Kowalski, A. Skorupski (Pol. Warsz.): "Wspomaganie projektowania metod analizy sygnału EKG z zastosowaniem pakietu MATLAB"
2. M. Śmietanowski, A. Trzebski (Akad. Med., W-wa): "Analiza widmowa sprzężenia krążeniowo-oddechowego u ludzi"

AUTOMATYKA I ROBOTYKA

1. R. Gessing (Pol. Śl.): "Pomiary i estymacja w układach sterowania adaptacyjnego"
2. M. Podsiadło (Pol. Resz.): "Badania symulacyjne robota mobilnego w systemie MATLAB"
3. T. Bojko, T. Uhl (AGH): "Mechatroniczne projektowanie robotów na przykładzie robota typu SCARA z zastosowaniem oprogramowania MATLAB"
4. K. Kozłowski, P. Herman (Pol. Pozn.): "Sterowanie adaptacyjne robota w przestrzeni quasi-prędkości"
5. Z. Kowalczyk, P. Suchomski (Pol. Gd.): "Algorytmy syntezy regulatorów predykcyjnych"
6. R. Gessing (Pol. Śl.): "Przebiegi ciągłe układów dyskretnych w czasie", s. 191-196.
7. W. Grega, A. Schneider (AGH): "Sterowanie czasooptymalne na odległym komputerze"
8. K. Hajduk, M. Pauluk, A. Turnau (AGH): "Sterowanie serwomechanizmem cyfrowym w środowisku MATLAB-a"
9. K. Kołek, M. Rosół, A. Turnau (AGH): "Wykorzystanie interface-u graficznego SIMULINK-a do sterowania modelem mechanicznym wózka i wahadła"
10. M. Zaczyk (AGH): "Wykorzystanie Real-Time Workshop Toolbox do sterowania robotów"
11. W. Grega, K. Kołek (AGH): "Wykorzystanie środowisk MATLAB i SIMULINK do monitorowania i sterowania procesów w czasie rzeczywistym"
12. P. Gorczyca, K. Hajduk, K. Kołek (AGH): "Zastosowanie pakietu MATLAB do sterowania i zbierania danych on-line dla nieliniowego obiektu wielowymiarowego (MIMO)"

METROLOGIA I PRZETWARZANIE SYGNAŁÓW

1. Z. Dąbrowski, J. Dziurdź, J. Mączak, St. Radkowski (Pol. Warsz.): "O użytkowaniu pakietu MATLAB w zadaniach demodulacji amplitudy i fazy sygnału wibroakustycznego"
2. J. Gajda, M. Szyper, T. Twardowski (AGH): "Pakiet do symulacji pomiarów oraz ich elementów - procedury optymalizacyjne"
3. A. Izvorski (AGH): "Przetwarzanie i rozpoznawanie mowy z wykorzystaniem sieci neuronowych w środowisku MATLAB-a"
4. P. Augustyniak (AGH): "Przybornik falkowej obróbki sygnałów"
5. B. Kwolek, J. Simcak, M. Wysocki (Pol. Rzesz.): "Współpraca systemu MATLAB z układami transputerowymi"
6. P.J. Chrzan (Pol. Gd.): "Identyfikacja parametrów silnika indukcyjnego w układzie polowo-zorientowanym podczas postoju"
7. J. Sawicki, A. Stankiewicz, B. Świątek (AGH): "Język MATLAB jako narzędzie do identyfikacji parametrów maszyny elektrycznej"

MATEMATYKA I METODY NUMERYCZNE

1. M. Krawiecki (Pol. Łódz.): "Wykorzystanie pakietu SIMULINK do modelowania układów nieliniowych i impulsowych"
2. J. Awrejcewicz, K. Tomczak (Pol. Łódz.): "Ocena różnic pomiędzy rozwiązaniami dokładnymi i opartymi na modelach ekwiwalentnych w układach drgających z uderzeniami",
3. A. Skopec, Cz. Stec (Pol. Wr.): "Metoda rozwiązania równania typu biharmonicznego przy zastosowaniu programu MATLAB"
4. J.P. Ottoy, B. Mrozek (Un. of Ghent-Belgia, Pol. Krak.): "Use of MATLAB for two generalized Van der Pol oscillators"
5. M. Gasiński, W. Jabłoński (AGH): "Modelowanie i analiza dysypatywnych układów dynamicznych nieskończenie wymiarowych"
6. J. Wąchol, I. Stach-Janaszek, I. Skalna (AGH): "Zastosowanie pakietu MATLAB do obliczeń ekonometrycznych"